

Date d'édition : 06.04.2026



Ref : 758205

Commutateur de commande moto-ventilateur STE

Élément enfichable STE équipé d'un commutateur rotatif à cinq positions pour la commande de la soufflerie 758206 via, par exemple, le nde bus CAN 758201.

Inscription des positions 0 à 5.

Le signal de sortie est codé en tension via un diviseur de tension.

L'impression en couleur de la surface garantit une identification et une affectation claires des connexions.

Caractéristiques techniques :

Tension d'alimentation maximale: $U_{max} = 12 \text{ V CC}$

$R_{Terre} = 470 \text{ } \Omega$

$R_0 = \text{Infinie}$

$R_1 = 470 \text{ } \Omega$

$R_2 = 270 \text{ } \Omega$

$R_3 = 120 \text{ } \Omega$

$R_4 = 0 \text{ } \Omega$

Options



Date d'édition : 06.04.2026

Ref : 758206

Micro-ventilateur pour simuler un ventilateur dans l'automobile. STE 4/50

Alimentation 12 V CC



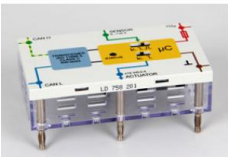
Élément enfichable STE équipé d'un micro-ventilateur pour simuler un ventilateur dans l'automobile.

Caractéristiques techniques :

Tension d'alimentation: $U = 12 \text{ V CC}$

Ref : 758201

Module CAN pour STE



Module de bus CAN éducatif en tant qu'élément enfichable pour détecter un signal de capteur et générer un signal d'actionneur.

Un réseau de bus CAN à haut débit peut être établi sur une carte enfichable avec jusqu'à 4 modules.

Ainsi, l'attribution intelligente d'identifiant "AutoID" prend en charge l'utilisateur: elle ne nécessite pas de configuration avec un PC!

Les modules se reconnaissent et ont une fonctionnalité plug-and-play, ce qui signifie qu'ils peuvent être insérés ou supprimés pendant le fonctionnement.

Chaque module peut évaluer un signal de capteur. Les options sont:

Capteurs analogiques avec des tensions de sortie jusqu'à 10 V =

Capteurs numériques avec une tension de sortie de + 5 V ou + 12 V

Capteurs avec interface PWM

De manière correspondante, chaque module peut également générer un signal de sortie.

Les options sont:

Signaux analogiques

Signaux PWM

Le type d'entrée ou de sortie peut être réglé par leurs commutateurs respectifs sur l'appareil, qui sont conçus de manière à éviter toute commutation accidentelle.

En fonctionnement automatique, le signal du capteur d'un module est transmis via le bus CAN au module logique suivant, qui le convertit ensuite en un signal de sortie.

Le signal de capteur du dernier module est émis en conséquence vers le premier module.

En plus des messages de données, des messages réseau (NWM) sont également générés afin que les modules puissent être classés dans la topologie.

De plus, le bus CAN se caractérise par les caractéristiques suivantes:

Gestion active des erreurs via la fonction de relance CAN

Configuration sans ordinateur via la fonction CAN AutoDetect

Le bus CAN peut être facilement affecté avec toutes les erreurs ISO courantes.

SYSTEMES DIDACTIQUES s.a.r.l.



Date d'édition : 06.04.2026

Différentes conditions de fonctionnement sont affichées sur un affichage d'état, du mode d'amorçage jusqu'à la détection d'erreur.

L'appareil est protégé contre les courts-circuits et contre les surcharges.

Les connexions sont facilement identifiées et attribuées par l'impression de surface colorée.

Les signaux du bus CAN peuvent être examinés avec un oscilloscope, avec Sensor-CASSY 2 524013SKFZ ou avec le multi-adaptateur de bus CAN 773961.

Données techniques :

Bus CAN: Classe C

Taux de transfert: 500 kbit / s

Tension d'alimentation: 12 - 15 V =

Tension de capteur autorisée: ± 12 V

Puissance de sortie: 6 W

Protection contre les courts-circuits: oui